Anotações

Sensor de Cor:

-Direita

#define pinS2 5

#define pinS3 6

#define pinOut A1

-Esquerda

#define pinS2 10

#define pinS3 11

#define pinOut A0

Sensor de Linha:

-Extrema Direita

#define pinA0 A3

-Extrema Esquerda

#define pinA0 A2

Sensor de Distância:

distanceSensor (13, 12)

Ponte H:

//Motor do lado direito

#define direito 4

#define direito\_Invertido 2

#define vel\_direito 9 //Precisa ser PWM

//Motor do lado esquerdo

#define esquerdo 8

#define esquerdo\_Invertido 7

#define vel\_esquerdo 3 //Precisa ser PWM

Valores de Cortes:

Extrema Direita e Extrema Esquerda:

Fora da Linha (<180)

Na Linha (>180)

Sensor de Cor:

Fora da Linha(7 e 8)

Na Linha(10)

No Verde(>13)